PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

64-067397

(43) Date of publication of application: 14.03.1989

(51)Int.Cl.

B44B 9/00

B44C 1/28

(21)Application number : **62-226117**

(71)Applicant : GUNZE LTD

(22)Date of filing:

08.09.1987

(72)Inventor: TAKAHASHI MINORU

MUKAI YUJI

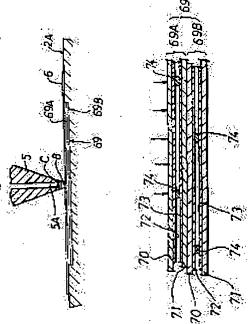
TAKENOUCHI SHIN MAKINO YUTAKA

(54) DECORATION BEADS ARRANGING MACHINE

(57) Abstract:

PURPOSE: To obtain decoration beads arranging machine that arranges and adheres decoration beads by mounting a bead attraction nozzle on a transfer table, disposing touch sensor composed of upper and lower stages on beads adhesion part, and providing spacer made of insulator between conducting films adhered on facing faces of upper and lower basses.

CONSTITUTION: Suction nozzle 5 moves onto adhesive tape 6 on transfer table 2 and goes down, and makes surface of the bead B adhere to the adhesive face of the adhesive tape 6, returns onto the arrangement table 3 immediately after adhesion of the bead B, again attracts bead B and moves onto the adhesive tape 6. On the other hand, whenever single bead B is adhered to the



adhesive tape 6 by the suction nozzle 5, upper and lower conductive films 72 and 73 of touch sensor 69 are pressed and made contact to issue signal, with which the transfer table 2 moves in every direction responding to a decoration beads pattern and this procedure is repeated to form the decoration pattern with beads B on the adhesive tape 6.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

PAT-NO:

JP401067397A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 01067397 A

TITLE:

DECORATION BEADS ARRANGING MACHINE

PUBN-DATE:

March 14, 1989

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY
TAKAHASHI, MINORU N/A
MUKAI, YUJI N/A
TAKENOUCHI, SHIN N/A
MAKINO, YUTAKA N/A

INT-CL (IPC): B44B009/00, B44C001/28

ABSTRACT:

PURPOSE: To obtain decoration beads arranging machine that arranges and adheres decoration beads by mounting a bead attraction nozzle on a transfer table, disposing touch sensor composed of upper and lower stages on beads adhesion part, and providing spacer made of insulator between conducting films adhered on facing faces of upper and lower basses.

CONSTITUTION: Suction nozzle 5 moves onto adhesive tape 6 on transfer table

2 and goes down, and makes surface of the <u>bead</u> B adhere to the adhesive face of

the adhesive tape 6, returns onto the arrangement table 3 immediately after adhesion of the **bead** B, again attracts **bead** B and moves onto the adhesive tape

6. On the other hand, whenever single <u>bead</u> B is adhered to the adhesive tape

by the <u>suction</u> nozzle 5, upper and lower conductive films 72 and 73 of touch sensor 69 are pressed and made contact to issue signal, with which the transfer table 2 moves in every direction responding to a <u>decoration beads pattern</u> and this procedure is repeated to form the <u>decoration pattern with beads</u> B on the adhesive tape 6.

1/3/07, EAST Version: 2.1.0.14

COPYRIGHT: (C)1989,JPO

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭64-67397

グンゼ株式会社研究

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和64年(1989)3月14日

B 44 B 9/00 B 44 C 1/28 6766-3B B-6766-3B

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

ᡚ発明の名称 装飾ビーズ配列装置

②特 願 昭62-226117

勇

20出 願 昭62(1987)9月8日

四発 明 者 高 橋

実 京都府綾部市青

⑫発 明 者 向 井

京都府綾部市青野町西馬場下38-1

所内

京都府綾部市青野町西馬場下38-1 グンゼ株式会社研究

所内

⑫発 明 者 竹 ノ 内 伸

大阪府大阪市北区中崎西2丁目4番12号 グンゼ株式会社

靴下事業部内

砂発 明 者 牧 野 裕

京都府綾部市青野町膳所1 グンゼ株式会社本工場内

⑪出 願 人 グンゼ株式会社

9代 理 人 弁理士 安田 敏雄

明期

1. 発明の名称

装飾ビーズ配列装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 可動テーブル2 上を間欠的に移送される粘着 テープ6 に、ピーズB を模様を呈するように配 列し接着する装置であって、

 る装飾ビーズ配列装置。

3. 発明の詳細な説明

京都府綾部市青野町膳所1番地

(産業上の利用分野)

本発明は、ナイロンストッキング、その他の靴下、シャツなどの衣類あるいは装飾体等に、ビーズを模様が形成されるように熱転写させるに際し使用されるビーズ配列テープに、装飾ビーズを配列する装置に関する。

(従来の技術)

従来、ナイロンストッキングには、アンボイロンストッキングには、服形に配列に関示した足形に配列に関係したと、無数では、 1 図に関係に関係して、 2 が市販されている。 この複様に配列 したものに同種の関係に配列 したものにの 使用に際して、 4 がからないの形状は、 第10図に示されている。 なよう は、 の固からみて略台形を呈し、 その底面に円錐状の 接着剤C の固着されており、 接着剤C の固着されており、 接着剤C の固着されており、

ていない表面が粘着シート四の粘着面内に接着されている。したがって、ストッキング等に接着するときは、この接着剤C 倒をストッキングに当ててシート四を貼着している。

(発明が解決しようとする問題点)

従来の装飾ビーズ貼着シートは、直接然転写自動化装置に適用することができず、長尺テープに貼着して長尺テープを自動化装置にかけることが考えられるが、長尺テープにシートを貼着するのも手作業に依存することになり、相当多くの労力と時間を要し、逆に面倒が生じコスト高となるという問題がある。

本発明は、上述のような実情に鑑みて案出されたもので、その目的とするところは、ストッキング等への熱転写が自動的に行ないうるように、粘着テープに装飾ビーズを配列し接着する装飾ビーズ配列装置を提供するにある。

(問題点を解決するための手段)

上記問題点を解決するために、本発明では次の 技術的手段を講じた。

部分が吸着され、吸着ノズル5 が可動チーブル2 上にある粘着テープ6上に移動して下降し粘着テ ープ6 の粘着面にピーズB の表面を接着させる。 吸着ノズル5 はピーズB の接着後直ちにピーズ整 列テーブル3 上に戻り、再びピーズB を吸着して 粘着テープ6 上に移動する。他方、吸着ノズル5 によって、1個のビーズB が粘着テープ6 に接着 される毎に、タッチセンサー69の上下導電皮膜72. 73が押圧接触されて信号が発せられ、この信号に よって、装飾ビーズ模様に対応して、可動テーブ ル2 が前後左右に移動し、これが提返されて粘着 テープ6 上にビーズB による装飾模様が形成され る。1つの模様が形成されると、粘着テープ6が 所定量だけ送られ、順次、上述の動作が繰返され、 粘着テープ6 上に多数の装飾模様が一定の間隔で 形成される。

(実施例)

以下、本発明の実施例を図面に基づき説明する。 第1図~第8図は第1実施例を示すもので、1 は支持台、2は可動テーブル、3はビーズ整列テ すなわち、本発明は、可動テーブル2 上を間欠 的に移送される粘着テープ6 に、ピーズB を模様 を呈するように配列し接着する装置であって、

前記可動テーブル2 は前後左右に移動可能とされ、該テーブル2 の側部にピーズ整列テーブル3 と可動テーブル3 と可動テーブル3 と可動テーブル4 にはピーズを列テーブル3 上の間に位置してピーズを列テーブル3 上のはピーズを 動き、 直にはピーズを 動き、 立って もれる を でいる を でいる でいる とを特徴としている。

(作用)

本発明によれば、ビーズ整列テーブル3 上のビーズB は、接着剤C が接着されている側が上側となって整然と並び、吸着ノズル5 により接着剤C

ーブル、4はビーズ供給ヘッド、5はビーズ吸着 ノズル、6は粘着テープ、7.8 は離型紙、9は粘 着テープ繰出リール、10は粘着テープ巻取リール、 11は離型紙巻取リール、12は離型紙繰出リール、 13.14 はテープガイドローラである。

前記可動テーブル2 は、上側の左右方向すなわち X 軸移動テーブル2Aと下側の前後方向すなわち Y 軸移動テーブル2Bとからなり、 Y 軸移動テーブル2Bとからなり、 Y 軸移動テーブル2Bとからなり動きに 載置されたステッピングモーク 15により 駆動される。 X 軸移動テーブル2A は、 Y 軸移動テーブル2B上に左右が N 型されたステッと 15により 駆動されたステック 18により 駆動テーブル2A 下面に 吊下突 かかって 18により 駆動される。

前記ピーズ整列テーブル3 は、円盤形の振動テ

ーブルからなり、可動テーブル2の一側(後側)に位置し、前記支持台1上に載設されており、ピーズBが、円盤周辺に一列でしかも接着剤Cが上側になるように整然と並べられて、吸着ノズル5の直下において停止するようになっている。

前記ピーズ供給へッド4 は、支持台1 上に立23、第 3 アーム24を介して支持されており、具体を入して支持されており、は第 3 アーム24にその下側に位置し、軸受25を介して下側に位置し、軸受25を介してで下側に位置し、軸受25を介してでででででは、第 4 図及でいる。このピーズ供給へッド4 は、第 4 図及び平ののピーズ供給へっド4 は、第 4 図及び平の記回転軸26 で、、前記回転軸26 で、、前記のガイドルール28が突起起部端ノズいには、第 4 のガイドルール28が突起され、ノズいには、アカーのガイドルール28が突起され、ストトルを発生装置31が合計4個でで、1000で、ピーズ供給へッド本体44の突起部間に個でで、1000で、ピーズ供給へって発生装置31には、中イけられており、この真空気管32がそれぞれ連結26内に通じる可撓空気管32がそれぞれ連結26内に通じる可撓空気管32がそれぞれ違い、

たノズル吊下スプリング47の上端が、上部支持ブラケット39に固定され、ピーズ吸着ノズル5 は該スプリング47を介して吊り下げられている。

したがって、ビーズ吸着ノズル5 は、下降して ビーズB を粘着テープ6 に押圧接着せしめる際、 前記スプリング47の弾発力によって、常時所定の 押圧力が作用せしめられる。

前記ピーズ吸着ノズル5 は、中空で上記ノズル 支持ロッド43が上端閉口から挿入されて固定され、 下端のピーズ吸着閉口5AはピーズB の大きさによ り選定されており、側面に吸引パイプ接続閉口48 が連通状に設けられ、一端が前記真空発生装置31 に接続された吸引パイプ49が接続せられている。

前記ビーズ供給ヘッド4 と第 3 アーム24との間には、ノズル昇降駆動歯車50が外嵌固着された環状体51が、前記回転軸26に軸受52,53 を介して回転自在に外嵌されており、該環状体51の下端部外間は縮径されて、ノズル昇降駆動用円筒カム54が外嵌固着せられている。

この円筒カム54は、下端面が前記カムフオロワ

れている。なお、33は固定ポルトである。

前記ノズル保持体29の各下端には、側方に突起34が設けられ、吊上ばね35の下端がボルト・ナット36により固着されており、吊上ばね35の上端がピーズ供給ヘッド4の上端外側面に螺着されたボルト37に引掛けられており、各ノズル保持体29は、吊上ばね35により常に上方に付勢されている。また、ノズル保持体29の上端内側面には、ピーズ供給ヘッド4との間に位置するカムフオロワー38が、それぞれ回転自在に取付けられている。

さらに、ノズル保持体29には、放射方向外端面の上下に支持ブラケット39.40 がそれぞれ突設され、この支持ブラケット39.40 に設けられた上下方向の貫通孔41.42 に、ノズル支持ロッド43及びこれに外嵌固定せられた鍔付スリーブ44が上下摺動可能に嵌入支持されている。なお、ノズル支持ロッド43には、上端に鍔45が設けられると共に、下端にピーズ吸着ノズル5 がピス46により着脱自在に取付けられており、鍔付スリーブ44の上端面に固着されかつノズル支持ロッド43に外嵌せられ

-38に当接せられ、ピーズ供給ヘッド4の四分の 一回転毎にカムフオロワー38を押し下げて、ピー ズ吸着ノズル5を昇降せしめるようになっている。

前記第1アーム22は、支柱21に対して上下移動させてノズル高さ調整可能でしかも回動してノズル位置調整が可能となっており、第2アーム23は第1アーム22に対して水平方向(前後)に移動させてアーム長さが調整可能であり、さらに、第3アーム24は第2アーム23に対して第2アーム23の移動方向と直交する水平方向(左右)に移動させて位置調整が可能となっている。

第3アーム24は、第2アーム23の連結部から後方に延出され、延出部24A 下面には超低速シンクロナスモータ55が、その出力軸56を第3アーム24上面上方に突出するように取付けられている。

前記モータ55の出力軸56には、タイミングプーリ57が復着されており、このプーリ57に掛装されたタイミングベルト58は、第3アーム24に前記回転軸26に近接しかつ平行に軸支された駆動軸59に複着されているタイミングプーリ60に巻掛けられ

ている。なお、駆動軸59の下端は、第3アーム24 を質通して下方に突出せられて、前記ノズル昇降 駆動歯車50に嚙合する伝動歯車61が楔著されてお り、タイミングブーリ60の上方にはゼネバビン歯 車62及び滑り防止ブーリ63が楔着されている。

前記回転軸26には、第 3 アーム24の上方に位置して、前記ゼネバピン歯車62に嚙合するゼネバ溝車64及び滑り防止プーリ65が楔着されると共に、上端に回転管接手66が取付けられている。そして、前記両滑り防止プーリ63,65 間には、丸ベルト67が巻掛けられ、ゼネバ歯車62,64 の嚙合ガタを防止し、回転軸26の間欠回転が所定の角度ずつ正確に行なわれ、ビーズ吸着ノズル5 の停止が定位置に精度よく行ないうるようにしてある。

なお、ヘッド本体4Aの回転数は、円筒カム54の回転数の半分であり、したがって、ピーズ吸着ノズル5 がピーズ供給ヘッド4 上のピーズB を吸着するピーズ吸着位置と、ピーズB を粘着テープ6上に接着するピーズ接着位置との2個所でのみ下降するように、前記2位置以外の区間で餌45に対

じめ設定されたピーズBの配列どおりに可動テーブル2が移動せしめられるようになっている。このタッチセンター69は、上下層の各センサー基体69A、69A 共に同一構造で、上下の絶縁物質(たとえば合成樹脂)からなるフィルム(またはシート)状のベース70、71 の対向面にそれぞれ導電皮膜72、73が接着せられ、両導電皮膜72、73 間に、絶縁物質からなる小さなスペーサー74が所定の間隔で配列固着されている。そして、この上下層のセンサー基体69A、69B を重ね合わせたときに、上層センサー基体69A のスペーサー74の位置(第7図に入印をした位置)が、下層センサー基体69B のスペーサー74の位置(第7図に入印をした位置)がようにしてある。

したがって、ビーズB が粘着テープ6 上に所定の圧力で押圧着されると、タッチセンサー69は、その上下層いずれかのセンサー 基体69A 69B によって確実に検出できる。すなわち、上層センサー基体69A あるいは下層センサー基体69B のスペー

して下側から係合する C 字状の下降規制部材80が一対設けられている。この下降規制部材80はステー81を介して第 3 アーム24に支持されている。

なお、前記回転管接手66には、圧縮空気供給管68が接続されている。

前記各リール 9~12は、X 軸移動テーブル2A上の左右両端部に前後方向の軸をもって互に平行にかつ回転自在に軸支され、粘着テープ巻取リール10及び離型紙巻取リール11が図外のモータによって間欠的に駆動されるようになっており、粘着テープ及び離型紙繰出リール9、12は粘着テープ6の巻取りによって回転せられるが自然に回転してテープ等がたるむことがないように各軸に抵抗を付与されている。

69はタッチセンサーで、第6図乃至第8図に示すように、上下二層に構成され、X軸移動テーブル2Aの上面に、ビーズ吸着ノズル5直下の所定範囲にわたって埋設され、粘着テープ6の粘着面にピーズBが接着されたことを検出して、X、Y軸移動制御装置(図示省略)に信号を送り、あらか

サー74上を押圧着しても、下層または上層センサー基体 69 B, 69 A の導電皮膜 72,73 を押圧接触させることができ、検出もれを生ずることは全くない。そのため、ピーズ B は、模様的に配列された位置に必ず接着され、ピーズ接着信号が発せられない限り、可動テーブル2 は駆動されず、ピーズ接着が行なわれるまで、その位置へのピーズ接着がが損返されることになり、ピーズ不接着部分は生じず、設定された模様配列どおりのピーズ接着が確実に行なわれる。

上記第1実施例によれば、まず、可動テーブル2上に粘着テープ6をその粘着面が上向きにないます。としてないます。というに配置し、ピーズ整列テーブル3上に然転写用接着されたピーズBを投入してあらかじめ整列させる。そこで、設定されたピーズBを投入ピーズの動ナーブル2が移動せられているとうに、可動テーブル2が移動せられているように、するとで、真空発生装置31への圧縮空気の供給を行ない、ピーズ吸着ノズル5によるピーズB吸着可能な状態にする。モーク55の回

転に伴なって、回転軸26がゼネバビン歯車62及び ゼネバ海車64によって間欠回転せられると共に、 伝動歯車61及びノズル昇降駆動歯車50を介して環 状体51に固着された円筒カム54が回転し、ノズル 保持体29が間欠的に昇降動せしめられ、ピーズ吸 着ノズル5が、ピーズ吸着位置及びピーズ接着位 置に移動したとき、前配円筒カム54によってビー ズ吸着ノズル5 が下降限まで下降せられる。した がって、ピース整列テーブル3 上のピーズB は、 ピーズ吸着ノズル5 により接着剤C 部が吸着され、 ビーズ供給ヘッド4 の回転によって、可動テーブ ル2上に移動し、ビーズ吸着ノズル5の下降によ り、その下降限の手前で粘着テープ6上面に接着 される。ピーズ吸着ノズル5 は、下降限において タッチセンサー69を作動させ、ピーズBを接着し たことを制御装置に伝達する。なお、ピーズB が 前記ノズル5 に吸着されていないときは、前記ノ ズル5 の先端はその下降限においても、タッチセ ンサー69に接触しない位置にあるため、ビーズ接 着信号は発せられず、したがって、可動テーブル

また、タッチセンサー69も上下二層とすると共にスペーサー74が上下に重ならないようにしたので、ビーズ接着の有無を、タッチセンサー69のいかなる位置においても正確に検出でき、品質の向上を図ることができる。

第9図は、本発明の第2実施例を示すもので、 粘着テープ級出リール9、粘着テープ巻取リール 10、離型紙巻取リール11及び離型紙繰出リール12 を、支持台1上に設け、さらに、テープ級み防止 ローラ75.76を上下動可能に設け、ガイドローラ 13.14の下側にピンチローラ77.78を設けた点に おいて、第1実施例と異なっており、その他の構 成は第1実施例と全く同一である。したがって、 詳細説明は省略する。第2実施例では、可動テー ブル2の長さを短かくできる。

なお、本発明の実施例では、間欠駆動機構としてゼネバ歯車を利用しているが、他の公知の手段を採用することができ、また、ビーズ吸着ノズル5の昇降駆動機構も円筒カム54に代えて他の公知技術を採用してもよいこと勿論である。

2 は動かない。このようにして、ビーズB が粘着 テープ6 上に、接着剤C が上側に位置して接着されると、可動テーブル2 が設定された模様配列 (プログラム) のとおりに移動せしめられ、1 つの 模様が完成すると、粘着テープ巻取リール10が駆 動されて所定長さ巻き取られ、テープ6 上には離 型紙8 が接着される。

なお、ピーズB は、ノズル吊下スプリング47の 弾発力によって、一定の押圧力で接着されるため 破損したり、テープ6 が破れるなどの問題は生じない。

さらに、第1実施例によれば、上述のように、 1台のモータ55によって、ピーズ供給ヘッド4の 間欠回転及びピーズ吸着ノズル5の昇降を同期して円滑に行なうことができ、また、滑り防止プーリ63.65及び丸ベルト67によって、ゼネバ歯車間 欠駆動機構のガタをなくし確実な間欠駆動を正確 に行なうことができ、したがって、ピーズBを設 定された位置に精度よく接着し、同一の模様を正確に形成することができる。

さらに、ビーズ吸着のための真空発生機能を有する真空発生装置31に代えて、他の吸着手段を採用することができる。

(発明の効果)

本発明にかかる装飾ビーズ配列装置は、上述のように、可動テーブル2上を間欠的に移送される 粘着テープ6に、ビーズBを模様を呈するように 配列し接着する装置であって、

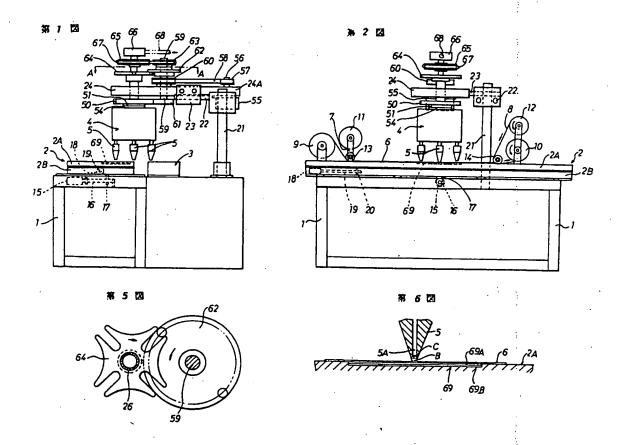
いるので、粘着テープ6 の粘着面に任意の模様を形成するようにピーズB を自動的に配列し接着でき、しかも、同一の模様配列に所定の間隔で多数接着でき、ピーズB の接着されたテープ6 を利用してストッキング等の衣類あるいはその他の装飾体に、装飾ピーズを自動的に熱転写できるため、省力化ならびに能率向上が図られ、製品コストを大幅に低下せしめ、商品を安価に提供することが可能である。

さらに、タッチセンサー69は上下二層とされると共にスペーサー74が上下に重なっていないので、タッチセンサー69のいかなる位置にピーズBが押圧されても、上下いずれか一層の導電皮膜72,73が押圧接触され、ピーズBの接着の有無が正確に検出でき、したがってピーズ配列を精度良く行なうことができ、高品質の装飾ビーズが得られる。4. 図面の簡単な説明

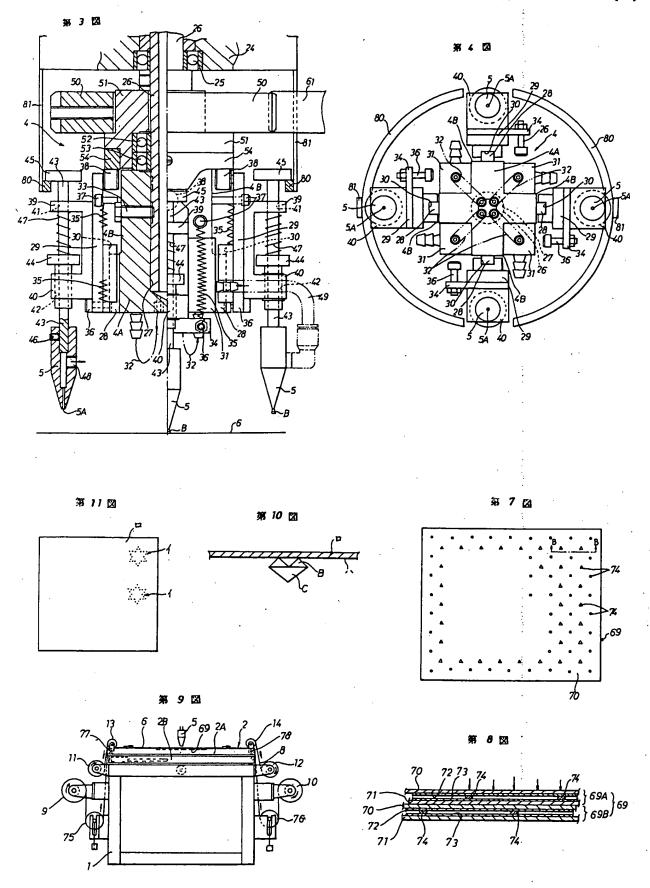
第1図~第8図は、本発明の第1実施例を示す もので、第1図は一部省略側面図、第2図は同正 面図、第3図はビーズ供給ヘッドの詳細構造を示 す一部破断正面図、第4図は第3図の下面図、第 5図は第1図のA-A線に沿う断面図、第6図は ビーズの接着状態説明図、第7図はタッチセンサ 一の平面図、第8図は第7図のB-B線に沿う断 面拡大図、第9図は本発明の第2実施例を示す要 部正面図、第10図はビーズがテープに接着された 状態の拡大断面図、第11図は従来の装卸ビーズ貼 着シートである。

2 … 可動テーブル、 3 … ピーズ整列テーブル、
4 … ピーズ供給ヘッド、 5 … ピーズ吸着ノズル、
6 … 粘着テープ、 69 … タッチセンサー、 69A, 69B
… センサー基体、 70.71 … ベース、 72,73 … 遊程
皮膜、 74 … スペーサー、 B … ピーズ。

特 許 出 願 人 グンゼ株式会社 代理 人 弁理士 安 田 敏 雄 🖟



-572-



-573-